

# MR600 VOLUME - X

- MANUAIS DE OPERAÇÃO
  - MANUAL
  - OUTRAS VERSÕES (PDF)
- DIAGRAMAS
  - GP3220
  - CP300
- Preparativos de instalação
- Datasheet - MR600

# MANUAIS DE OPERAÇÃO

MANUAIS DE OPERAÇÃO

# MANUAL

# OUTRAS VERSÕES (PDF)

[Man\\_MR600\\_mobil.pdf](#)

[Man\\_MR600\\_V2.11 - Abr-11\\_DURATEX.pdf](#)

[Man\\_MR600\\_V2.30.pdf](#)

[Man\\_VLX\\_V2.00 - Nov-10.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+2000\\_V3.10 - Jun-14.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+2000\\_V3.20 - Ago-14.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+HR-2000\\_V3.30 - Fev-15.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+HR-2000\\_V3.40 - Mai-15.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+HR-2000\\_V3.41 - Jan-16.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+HR-2000\\_V4.00 - Fev-17.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+HR-2000\\_V4.10 - Jul-17.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-900+HR-2000\\_V4.10 - Mai-20\\_DIAMANTE.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-2000\\_V3.00 - Out-13.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-2000\\_V3.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_HR-9000\\_V3.40e - Out-16.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_LR-300\\_V3.40 - Mai-15.pdf](#)

[Man\\_VOLUME-X\\_LR-300\\_V4.00 - Fev-17.pdf](#)

Man\_VOLUME-X\_LR-300\_V4.pdf

Man\_VOLUME-X\_LR-300D\_V3.40 - Out-15.pdf

Man\_VOLUME-X\_LR-300D\_V4.00 - Fev-17.pdf

Man\_VOLUME-X\_LR-300D\_V4.10 - Jul-17.pdf

Man\_VOLUME-X\_MOVEL\_HR-900+HR-2000\_V4.00 - Mar -17.pdf

Man\_VOLUME-X\_V3.00 - Out-13.pdf

procedimento\_ALARMES\_HR2000\_PP.pdf

VOLUME-X Alteracoes do VLX para VOX.pdf

VP\_V1.10 - Fev-11\_PAVANELLO.pdf



# DIAGRAMAS

DIAGRAMAS

# GP3220

MR620 NBR H1R1 RS 30

MR610 S H1R1 PB 13

MR610 F H1R1 RS 14

MR610 S H1R1 PB 14



DIAGRAMAS

# CP300

[MR610 CP3 A1D1 RS 10](#)

[Mr600 CP3 30](#)

[Mr600 CP3 PN 10](#)

# Preparativos de instalação

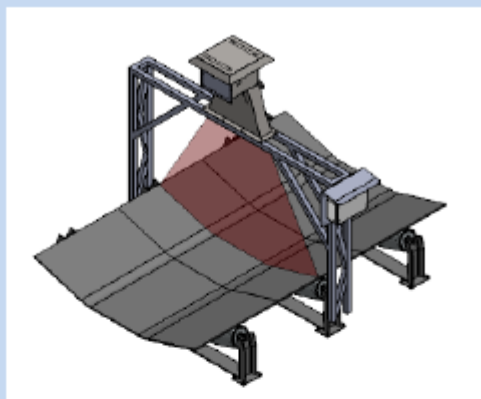
HR2000

DEQ

HR900

# Datasheet - MR600

## MR 600



O sistema MR 600 – VOLUME-X é composto de um scanner laser, um painel de operações e um sensor de deslocamento. O scanner traça continuamente o perfil da carga existente sobre um transportador aberto, tipo correia, mede a área da seção transversal no instante da leitura e calcula o volume de material sobre o transportador.

### Modelos

**Hr900** – Aplicação de alta precisão para cargas sobre o transportador de até 600mm.

**Hr2000** - Scanner para leitura de transportador com até 5000mm de largura.

O sistema apresenta as seguintes informações:

- Volume instantâneo ( $m^3/h$ );
- Volume acumulado ( $m^3$ );
- Velocidade do transportador (m/seg);
- Densidade aparente ( $kg/m^3$ ) quando acoplado a uma balança integradora.
- Alarmes de produção, lote, vazão mín. e máx.
- Cálculo de massa, vazão instantânea e acumulada a partir da densidade;

Os dados coletados podem ser consultados na IHM e no software supervisor de maneira online e através de relatórios ou no software do cliente.

## Sobre a Marrari

Somos uma empresa brasileira que atua com soluções tecnológicas em automação em diferentes segmentos do mercado: Madeira, Biomassa, Grãos, Canavia, Papel, celulose, energia, embalagens e alimentos. Consolidada, desenvolve e comercializa sistemas para controle de processos, gerenciamento de produção e sistemas on-line para monitoramento de umidade de produtos diversos. Com uma equipe altamente capacitada e tecnologia atualizada, a Marrari se posiciona no mercado como a melhor opção para soluções em automação industrial. São milhares de sistemas operando em mais de uma dezena de países.

## Documentos relacionados

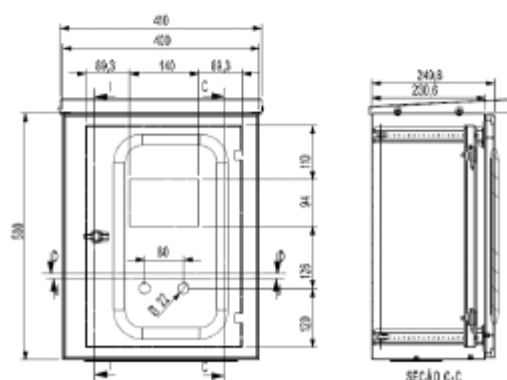
- DEQ MR600 – Manual de Operação MR600
- Anexo 05.a – Parametrização e avaliação de desempenho dos medidores de volume.

## Características mecânicas

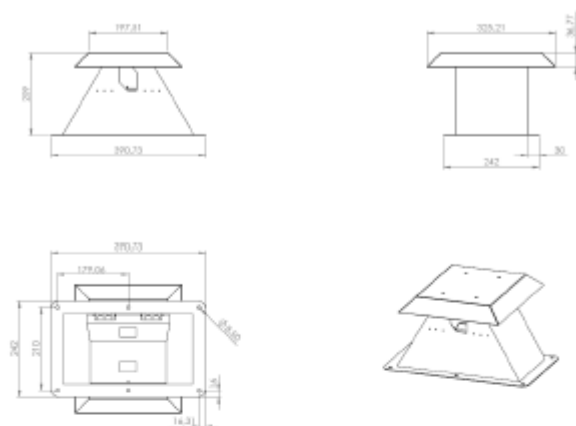
O sistema MR600 é composto por uma unidade central, sensor de volume, caixa DPS e medidor de velocidade.

### Unidade central

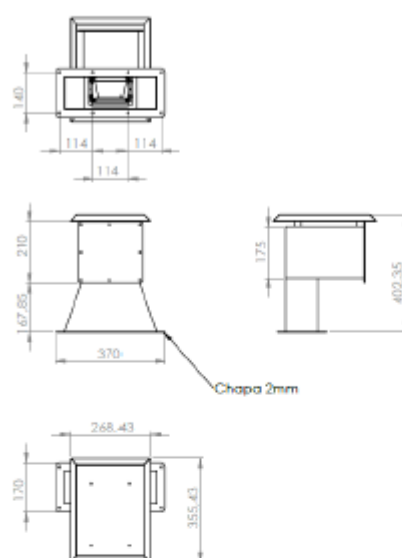
- Dimensões:  
500x400x250mm IP54;
- Peso: 17,0 Kg.



## Hr 900



## Hr 2000



## Dados técnicos

### Unidade central

- Alimentação 95 a 240 Vca, 50/60 HZ,
- Consumo 500 Watts máx.
- Temperatura de aplicação até 50 °C.
- Velocidade de leitura: 50 Hz

### Protocolos de comunicação

- Proprietário RS232/RS485; (SV-600 Volumeview Marrari);
- Modbus RTU RS232/RS485;
- Proprietário/TCP; (SV-600 Volumeview Marrari);
- Interfaces disponíveis: Profibus DP, Profinet, ethernet/ip\*;

\*sob consulta.

### Módulo de comunicação

- 1xRS232
- 1xRS485
- 1xEthernet

### Precisão

- Precisão das medidas de vazão volumétrica: precisão estática, 2% do valor medido, precisão dinâmica até 5% do valor medido (depende do formato da correia e das características do material medido). Ver ANEXO 05c, CALIBRAÇÃO E AVALIAÇÃO DE DESEMPENHO DOS MEDIDORES DE VOLUME.

- HR 2000: para transportadores com até 5.000mm
- HR 900: para esteiras com carga de até 600mm
- Medições com laser, sem contato físico com o produto
- Grau de proteção do scanner: IP65
- Temperatura de operação da unidade central: até 40°C
- Temperatura de operação dos sensores: até 50°C
- HR 900: Velocidade de leitura de 100 leituras por segundo
- HR 2000: Velocidade de leitura de 50 leituras por segundo



## Módulos I/O

### Entradas Digitais

ED1 - Condição de Operação (Desl/Ligada)  
ED2 - Sensor de Velocidade da Esteira  
ED3 -  
ED4 - Desliga Alarme

### Saídas Analógicas ( 4 – 20 mA / 8 bits )

SA1 - Vazão Instant/Minuto/Ciclo (m3 ou t)  
SA2 - Vazão Instant/Minuto/Ciclo (m3 ou t)  
SA3 -  
SA4 -

### Saídas Digitais

SD1 - Beep de Alarme  
SD2 - Sinalizador Alarme de Máquina Parada  
SD3 - Sinalizador Alarme de Produção Baixa  
SD4 - Reset de Comunicação com Scanner  
SD5 - Jato de Ar de Limpeza do Scanner  
SD6 - STOP para SALVAR Dados no PC

### Entradas Analógicas ( 4 – 20 mA / 12 bits )

EA1 - Velocidade da Esteira  
EA2 -  
EA3 -  
EA4 -



